

| | Výborne | Dobre | Ako-tak | Treba zlepšiť |
|---------------------------------------|--|---|---|--|
| Stratégia | Vynikajúca/ inovatívna stratégia , kombinovanie úloh, nakreslenie dráh, maximalizovanie bodov | Efektívne strategické plánovanie, kombinovanie úloh, použitie manipulátorov a/alebo viacerých programov | Stratégia založená na jednoduchosti, neriskuje, berie do úvahy čas, kombinácia úloh alebo maximalizácia bodov | Stratégia založená len na jednoduchosti, nevyužíva čas, nekombinuje úlohy, a nerobi bodovo-výhodné rozhodnutia |
| Pohyb a Navigácia robota | R. sa pohybuje a otáča presne a efektívne | R. sa takmer vždy pohybuje a otáča presne a efektívne | R. sa niekedy pohybuje a otáča presne a efektívne | R. má opakovane ťažkosti s presnými pohybmi a otáčaním |
| | R. upravuje rýchlosť , polohu a smer na optimalizáciu rýchlosti a presnosti | R. sa nepohybuje príliš rýchlo, aby bol nepresný, a nejde príliš pomaly, aby úlohy nespínil | R. sa pohybuje príliš rýchlo, takže je nepresný, a ide príliš pomaly, aby úlohy splnil | R. sa pohybuje príliš rýchlo alebo príliš pomaly, aby splnil akúkoľvek úlohu |
| | R. sa pohybuje medzi dvoma bodmi s výbornou konzistenciou a presnosťou | R. sa pohybuje medzi dvoma bodmi s prijateľnou konzistentnosťou a presnosťou | R. sa niekedy pohybuje medzi dvoma bodmi konzistentne | R. sa medzi dvoma bodmi pohybuje nekonzistentne |
| | Výborná tolerancia k zmenám (nabitost' batérie, prekážky), príp. využitie senzorov na lokalizáciu | Znesie zmeny, príp. využíva senzory na lokalizáciu | Slabé úsilie o lokalizáciu na stole nad rámec vzdialenosti a presných otočiek | Žiadne úsilie o lokalizáciu na stole nad rámec vzdialenosti a presných otočiek |
| Programovanie | Program je logicky organizovaný, dobre dokumentovaný a okamžite zrozumiteľný | Program je organizovaný, obsahuje nejaké komentáre a väčšinou pre poslucháča pochopiteľný | Program je málo organizovaný a trochu zrozumiteľný | Program je chaotický a nezrozumiteľný |
| | Súvislé monitorovanie senzorov a motorov | Opakované monitorovanie senzorov a motorov | Jednorázové monitorovanie senzorov a motorov | Žiadne monitorovanie senzorov a motorov |
| | V každom štarte sa niektoré pohyby spoliehajú na senzory | Niektoré pohyby sa spoliehajú na senzory vo väčšine štartov | Senzory sú využité občas, analýza a akcie by sa dali zlepšiť | Senzory sú použité nevhodne alebo vôbec |
| | Premenné, cykly, podprogramy a podmienky sú efektívne | Premenné, cykly, podprogramy a podmienky sú použité zmysluplne, tím rozumie správne použitiu | Premenné, cykly, podprogramy a podmienky sú použité málo, tím nerozumie použitiu | Premenné, cykly, podprogramy a podmienky nie sú použité |
| | Deti dokážu popísať celé kolo a odkazovať sa pritom na program | Deti vedia vysvetliť väčšinu častí jedného kola | Deti vedia vysvetliť niektoré časti jedného kola | Deti nevedia vysvetliť, čo sa deje v jednom kole |
| Prácu robili deti | Dôkladná znalosť vnútorných súvislostí | Dobrá znalosť vnútorných súvislostí | Prijateľná znalosť vnútorných súvislostí | Žiadna znalosť vnútorných súvislostí častí robota |
| | Preukazujú hlboké porozumenie robota a programovania | Preukazujú mierne porozumenie robota a programovania | Preukazujú len malé porozumenie robota a programovania | Žiadne porozumenie robota a programovania |
| Konštrukcia robota (mechanika) | Pevná, robustná a bezchybná konštrukcia | Robot je zložený s menšími chybami | Robot zložený s chybami | Robot je zložený s ťažkosťami |
| | Doplňky sú modulárne, fungujú ako majú, úlohy plnia opakovane | Doplňky sú modulárne, väčšinou fungujú ako majú, dajú sa použiť opakovane | Doplňky sú použiteľné s ťažkosťami a/alebo nie sú modulárne, nie sú presné alebo sa nedajú použiť opakovane | Doplňky sú slabé a ľahko sa rozpadávajú, ťažko plnia úlohu, alebo sú zbytočne komplikované |
| | Robot je navrhnutý tímom, je unikátny a tvorivý | Robot navrhnutý tímom s podporou trénera | Robot navrhnutý podľa návodov a použitím niektorých vlastných nápadov | Robot postavený podľa návodu |
| Design | Robot je úsporný a elegantný , úplný po každej stránke | Robot obsahuje dôležité prvky návrhu a efektívne využíva svoje časti | Robotu chýbajú viaceré kritické prvky návrhu (funkcie, efektívne využitie častí, doplnky, stabilita) | Robotu chýba väčšina kritických prvkov návrhu (funkcie, efektívne využitie častí, doplnky, stabilita) |
| | | | | počet v stípci |

Poznámky:

* v každom riadku označte jednu možnosť